

전자 유량계 (Electromagnetic Flow Meters)

FE Series

FE-Series 모델 선택 (Model Selection Guide)

FE - Series		
MODEL	CODE	DESCRIPTION
FE-10→	Compact Version Electromagnetic
FE-11→	Remote Version Electromagnetic
Connection Type	1→ Flange type
	2→ Welding type
Lining Coating Type	1→ ETFE(4H-4F, TEFLON), 90 °C
	2→ FEP, 150°C
Electrode Material	1→ SUS316L
	2→ TANTALUM
	3→ TITANIUM
	4→ PLATINUM

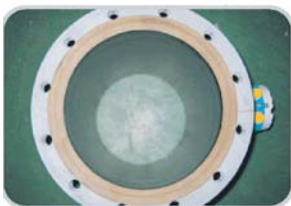
[주1] 별도협의

◆ 측정원리

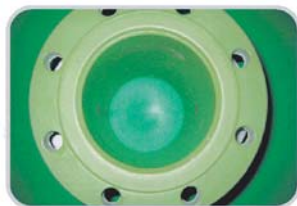
원형도관에 직각으로 자속 B를 분포하면, 도관내 유체 V의 유속에 의하여 자속밀도의 직각방향으로 기전력 Ev가 유속의 세기에 비례하여 발생하는 관계식 아래와 같습니다.

$$E_v = k \cdot Bv \text{ (식1)}$$

(식1)에서 k상수는 관의 직경과 단면형태에 따라 결정됩니다. 그러므로 자속 B를 일정하게 도관에 유지하면 기전력 Ev는 유속 V에 비례한 유속신호가 나타납니다. 유속신호 Ev에 관단면적을 대입시키면 도관의 크기에 관계가 있는 유량으로 환산되어 DC 4-20 mA의 비례신호 유량 출력이 나옵니다. (식1)에 표시한바와 같이 유량과 신호의 관계는 자속밀도와 유속의 직접적인 관계이므로 소유량에서 대유량까지 측정이 가능합니다.



기존 Lining



내부 Teflon Coating

◆ Measurement Principle

The measuring principle of the electronic flow meter is based upon Faraday law that if the flow is circulated within the inside of pipe where the magnetic field is formed, the electromotive force generates at the right angle to the direction of magnetic field and flow direction, and the force is proportional to the magnetic flux density. Accordingly as the direction of flow is same as axial direction of magnetic field, the signal electromotive force, E will be exposed in the liquid generated by influence of the magnetif field. It can be formulized as follows;

$$E = K \cdot B \cdot V$$

E : Signal Electromotive Force (V)
 B : Magnetic Flux Density (T)
 D : Inside Diameter of Measuring Pipe (m)
 V : Average Flow Speed (m/s)
 K : Proportional Factor

The faster the flowing speed of liquid is, the larger the offset of signal voltage detected from the electrode.

전자 유량계 (Electromagnetic Flow Meters)

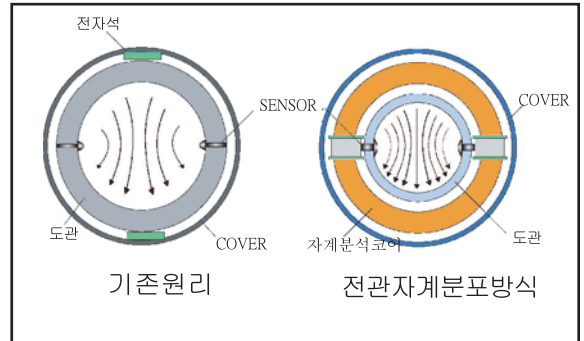
◆ 특 징

측정은 전관자계분포방식을 이용하여 정밀도를 크게 향상시켰으며, 기존제품의 도관과 씨트 벌어짐현상을 보완할 방식으로 도관내부는 직접 코팅방식을 채택함으로써 부식방지 및 씨트 분리 현상을 개선하였습니다.

- 전관자계 분포상식을 이용한 전자계분포로 유량측정의 정밀도 향상된 방식
- 16-Bit Microprocessor를 이용한 신속한 자료처리 방식
- 별도의 접지링이 필요없는 접지 전극 부착
- 실시간(Real-Time)으로 순시치 자료 전송
- 부정동작을 방지한 Watch-Dog 기능 채택
- 각종 자료입출력을 쉽게하기 위하여 RS-232C 통신연결
- 출력신호의 범위(Scale) 직접입력 방식

◆ Features

- Measurement Type : Electromagnetic Flow meter Using Full Magnetic Flux
- 16 Bit-Microprocessor
- Real-Time data sending
- Watch-Dog function for prevention of error
- RS-232C communication function



◆ 검출기 사양 (Detection part)



Item	Description
Size	15 ~ 600mm(1/2" ~ 24")
Pipe Material	SUS304 or 316
Connection	FLANGE TYPE KS/JIS/ANSI/DIN
Lining	TEFLON (90℃) TITANIUM (150℃)
Electrode Material	SUS316 TITANIUM (150℃)
Measuring Type	Using Full Magnetic Flux
Measuring Range	0.3 ~ 10 m/s
Accuracy	± 0.25% F.S
Temperature	-20 ~ 65 ℃
Fluid Pressure	Max 20kgf/cm ²
Protection Degree	IP67 or 68
Reaction Velocity	0.1 m/s

◆ 변환기 사양 (Convert)



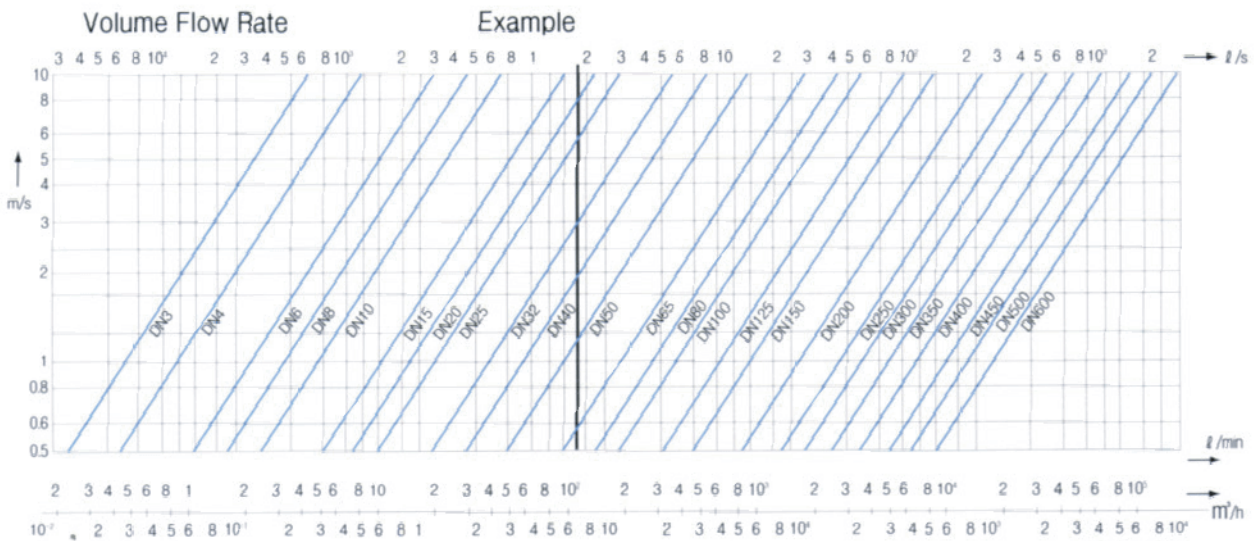
Item	Description
Micro Processor	One-chip 16 Bit
Display	LCD 10 Digit x 4 Line or 20 Digit X 2 Line
Power Supply	AC 110V / 220V
Power Consumption	15VA
Output	DC 4 - 20mA ALARM : HIGH (or Low Dry contact) PULSE (Dry contact) (RS-232C)
Parameter Setting	KEY-PAD or RS-232C

전자 유량계 (Electromagnetic Flow Meters)

◆ 측정 유량 범위 (Measuring range)

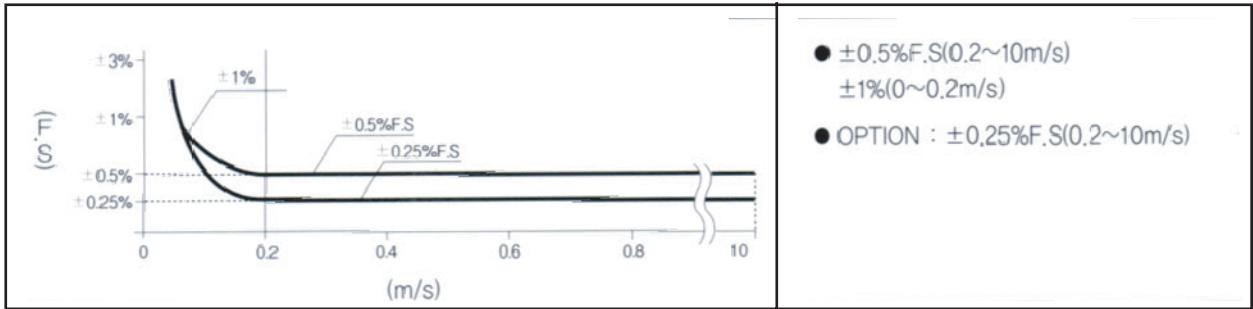
SIZE		Flux (m ³ /h)			
		Velocity	Velocity	Velocity	Velocity
(mm)	(inch)	0.3(m/s)	1 m/s	5 m/s	10 m/s
15	1/2"	0.1908	0.636	3.18	6
20	3/4"	0.33	1.136	5.654	11.309
25	1"	0.5301	1.8	8.8	17.7
32	1-1/4"	0.8685	2.9	11.5	28.9
40	1-1/2"	1.357	4.5	22.6	45.2
50	2"	2.121	7.1	35.3	70.7
65	2-1/2"	3.584	11.9	59.7	119.5
80	3"	5.429	18.1	90.5	181
100	4"	8.482	28.3	141.4	282.7
125	5"	13.25	44.2	220.9	441.8
150	6"	19.09	63.6	318.1	636.2
200	8"	33.93	113	565	1131
250	10"	53.04	177	884	1767
300	12"	76.34	254	1,272	2,545
350	14"	103.9	346	1,731	3,464
400	16"	135.7	452	2,262	4,524
450	18"	171.8	573	2,863	5,726
500	20"	212.1	707	3,534	7,069
600	24"	305.4	1,018	5,089	10,179

◆ 유속, 유량 환산표 (Velocity, Flux Table)



전자 유량계 (Electromagnetic Flow Meters)

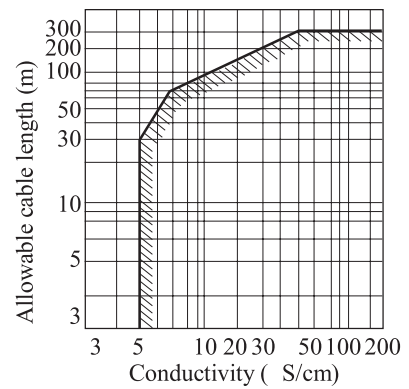
◆ 성능곡선 (Measured error in % of reading)



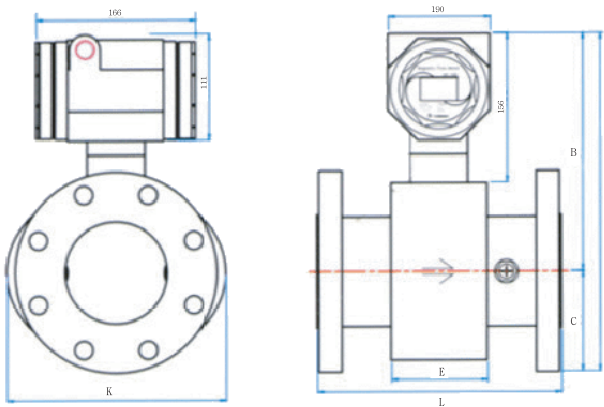
◆ 외형도 ()



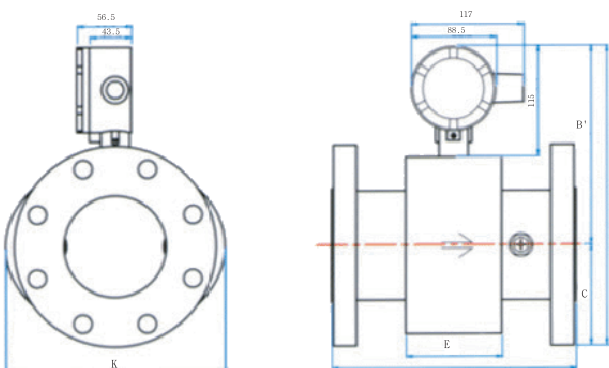
◆ 케이블거리



◆ 치수 (Dimension)



FE-10 (Compact version)

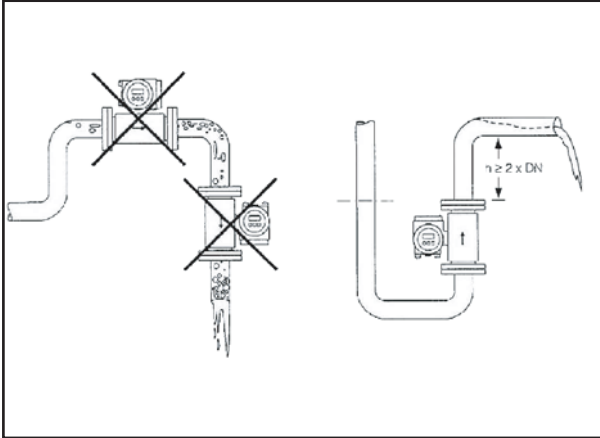


FE-11 (Remote version)

DN		A	B	C	E	L	K	A'	B'
KS	ANSI	(mm)	(mm)	(mm)	(mm)	(mm)	(mm)	(mm)	(mm)
15	1/2"	232	179	52	114	200	158	222	169
20	3/4"	232	179	52	114	200	158	222	169
25	1"	242	179	62.5	114	200	158	232	169
32	1 1/4"	264	196	69	114	200	192	254	186
40	1 1/2"	266	196	70	114	200	192	256	186
50	2"	274	196	77.5	114	200	192	264	186
65	2 1/2"	320	237.5	87.5	86	200	192	280	192
80	3"	330	237.5	92.5	86	200	204	290	197
100	4"	353	248	105	110	250	228	312	208
125	5"	383	258	125	110	250	252	342	218
150	6"	417	277	140	140	300	299	376	237
200	8"	471	296	175	160	350	350	430	255
250	10"	516	316	200	180	450	400	475	275
300	12"	565	342.5	222.5	200	500	462	525	302.5
350	14"	590	345	245	200	550	520	549	304
400	16"	625	345	280	250	600	585	584	304
450	18"	655	345	310	250	650	650	614	304
500	20"	684	346.5	337.5	300	650	715	643	305.5
600	24"	745	347.5	397.5	300	780	780	704	306.5

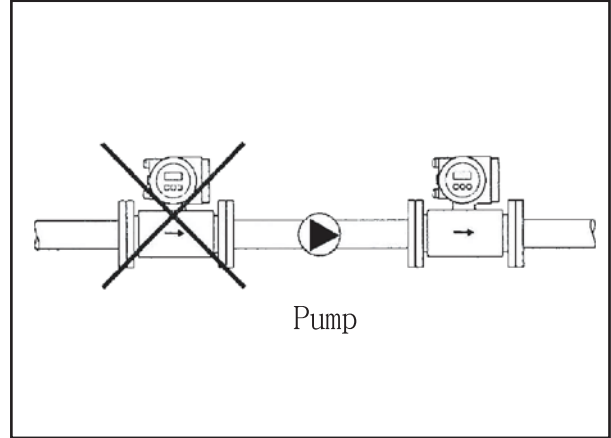
전자 유량계 (Electromagnetic Flow Meters)

◆ 설치시 유의사항 (Installation Conditions)



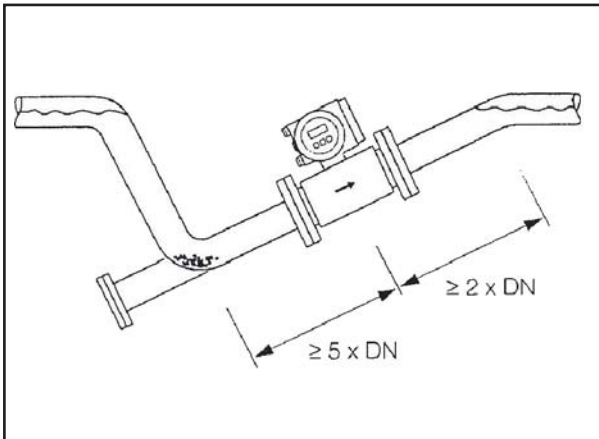
설치 위치 (The location of installation)

- 가장 윗부분에 설치하는 것은 기체 상태가 축적되므로 피해야 합니다.
- 파이프가 열린 상태로 나갈때는 최소한 그림과 같은 높이가 요구됩니다.
- Do not install the sensor on the intake side of a pump.
- This precaution is to avoid low pressure and the consequent risk of damage to the lining of the measuring.



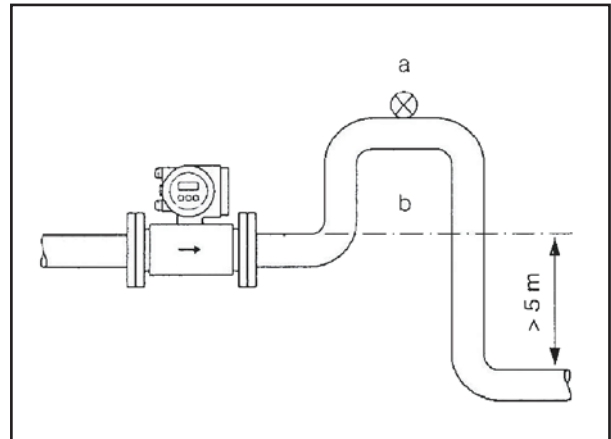
펌프의 설치 (Installation pumps)

- 펌프의 입구측에 유량계를 설치하지 말아야 합니다.
- It might be necessary to install pulse dampers in systems incorporation recipro cating, diaphragm or peristaltic pumps.



경사 파이프 (Partially filled pipes)

- 경사도를 가지고 부분적으로 채워진 파이프는 배수형 구조를 필요로 한다.
- Partially filled pipes with gradients necessitate a drain-type configuration. The Empty pipe Detection function offers additional protection by detecting empty or partially filled pipes.



다운 파이프 (Down pipes)

- 5m 이상의 다운파이프내에 센서의 흐름에 따라 사이폰(흡수관) 또는 밴트밸브를 설치하는 것이 바람직하다.
- Install a siphon or a vent downstream of the sensor in down pipes longer than 5 meters. This precaution is to avoid low pressure and the consequent risk of damage to the lining of the measuring tube. These measures also prevent the system losing prime, which cause air inclusions.